

0. Mit TeamViewer verbinden: 548 040 XXX + Passwort
1. Anmelden: Nutzer eintragen --> Kennwort --> **[Anmelden]**
- 2: MeadeControl starten
3. BAVremote: [x] Monti einschalten, 3 min warten (Item: Object)
4. Monti initialisieren: *mit G P S*
 - MeadeControl: [->**Home+init**] bestätigen **[JA]**
 - 145 sec warten, Anzeige: LOW PRECISION
wird automatisch einstellt (bestätigen)
 - MeadeControl: . [System Info] klicken und Inhalt prüfen
 - Wenn Fehlerhaft: *siehe unten, Trouble*
5. BAVremote: [x] QHY9 einschalten
6. EZCAP starten, [Camera]: QHY9 wähen,
[Camera Setup] [Temp Control] Auto -15°C einstellen
7. Veränderlichen anfahren:
 - Objektnamen eingeben z.B. "ar her"
 - [suche Koordinaten] "_GCVS" [öffnen] [OK] [SET] [GOTO]
8. Serie aufnehmen: EZCAP, Capture Planner, Folder, Filename, ExpTime, Repeat, Start
Hinweis: vorher "Live" beenden!!
9. Beenden: **[goPark]** Warten bis ParkPos erreicht ist
10. Umbenennen: [ren_A] rename _A
 - Funktion: C:_ABILDER/_A ---> C:_ABILDER/JJJJMMDD_'BAV-Kürzel'
 - Wird neu angelegt: C:_ABILDER/_A
11. Abmelden: **[Abmelden]**

Trouble

Bei Gefahr, d.h. Montierung läuft unkontrollierbar: [STOP] macht die Montierung stromlos.

Falls bei Montierung nach der Initialisierung oder irgendwann Zeit und Ort nicht stimmen oder mit GOTO die Position nicht erreicht wird (Ziel weit außer Gesichtsfeld):

Gefahr: Nicht [goPark] oder [Match] verwenden!!!

Bitte das Teleskop per Handsteuerung in die (ungefähre) Parkposition fahren und alles ausschalten. Bitte bei „Comment“ eine Fehlerbeschreibung hinterlassen und „Comment“ offen lassen!

Grundsatz: Das Remote-Teleskop sollte anfangs nicht ohne Aufsicht bewegt werden.

Nützliche Angaben:

Download Kamera QHY9 → PC:

1x1 20s

2x2 6s

Filter:

- 1 BLAU
- 2 GRÜN
- 3 ROT
- 4 .Ir
- 5 ohne

Loop: Filter 1 >> 2 >> 3, 2x2Binning 30s, 25 Loops

Pos Use BIN Exptime Repeat CFW Delay

1	v	2	30	1	1	0
2	v	2	30	1	2	0
3	v	2	30	1	3	0
4		1	1	1	0	0

Usw.

[x] Color Wheel Loop Capture: 25

Bildansicht: 1.2° x 0,87° (72‘ x 52‘)

Osthimmel: EZCAP, Fitswork Norden oben, osten links

Monti initialisieren: ***ohne G P S***

MeadeControl: Mode klicken, Monti fährt nach Home-Position

MeadeControl: [System Info] SET Datum, Set Zeit, SET Sommerzeit
Inhalt prüfen

Wenn Fehlerhaft: ***siehe unten, Trouble***

L. Pagel Tel.: 03821 813590 oder 0172 3113114

Nützliche Informationen

Zeitangaben:

Systemzeit des Carona-PC wird per Internet aktualisiert. Montierung bezieht Zeit vom GPS.

EOS: Das Bilddatum und die Bilduhrzeit ist MEZ und wird durch die EOS-Uhr bestimmt. Hier sind Abweichungen bis zu einigen Minuten möglich!

Koordinaten: Grundsätzlich werden J2000-Koordinaten verwendet.

Belichtungszeiten (sehr grobe Werte):

Sterndurchmesser wurden bei einem gerade noch nicht gesättigten Stern geschätzt.

Sterndurchmesser ca. 10 Pixel: 30s: bis ca. 10,0 magV (knapp unter Full Scale)

60s: bis ca. 10,7 magV (knapp unter Full Scale)

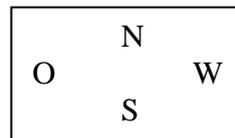
Sterndurchmesser ca. 20 Pixel: 60s: bis ca. 9,2 magV (knapp unter Full Scale)

Orientierung der Bilder

Die folgenden Bilder zeigen die Orientierung der Bilder, wenn das **Fernrohr nach Osten** blickt. Von Norden gesehen, liegt das Fernrohr rechts von der Montierung, also westlich.

QHY8L bei **EZCAP**:

QHY8L bei **FITSWORK** (Oben <--> Unten)



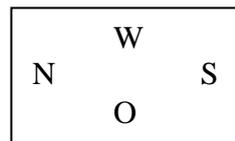
2,3° x 1,5°

QHY8L bei **Astroart** Spiegeln horizontal + vertikal

Canon EOS1100D

in Schnellvorschau

und Digital Photo Professional



25,9° x 17,3°

Blickt das Fernrohr nach Westen, müssen die Bilder um 180° gedreht werden.

Orientierung der IPCam: rechts: Norden, geradeaus: Westen, links :Süden

Wichtig:

- MATCH ist nicht mehr erforderlich, bitte nicht mehr verwenden.
- Wenn am Ende einer Sitzung nicht mit goPark beendet werden kann, sichtbare Information hinterlassen (Comment: Bemerkung hinterlassen und offen lassen).
- Vorsicht bei Neustart des Rechners in Carona: Das sollten nur erfahrene Beobachter machen. Alles wird stromlos. Vorher unbedingt Parkposition anfahren!

Sünden:

- Nie bei geschlossenem Dach Monti starten, sie braucht unbedingt ein GPS-Signal.
- Eingreifen in laufende Beobachtung anderer Beobachter.
- Vergessen, nach der Beobachtung **_A** umzubenennen und neu anzulegen (falls es der Vorgänger vergessen hat, in „_B“ umbenennen)



ParkPosition



Home-Position